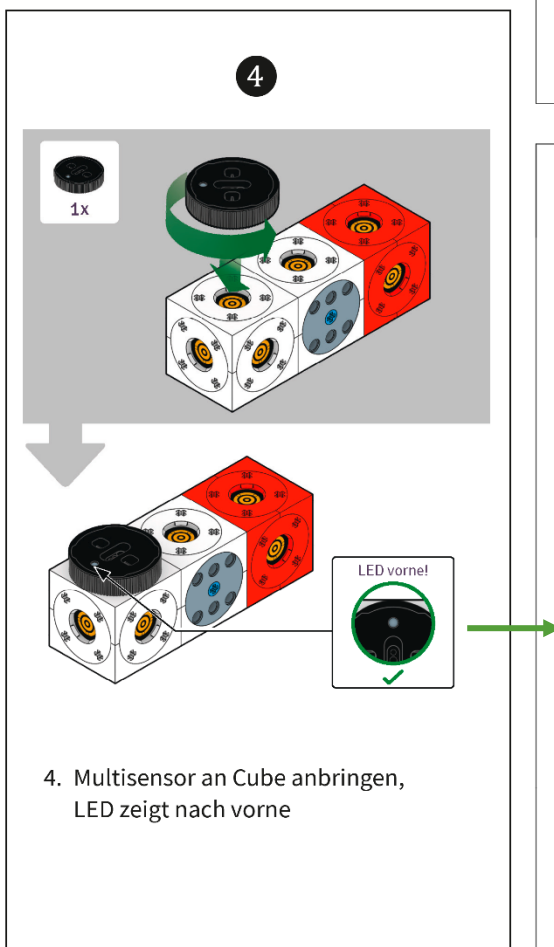
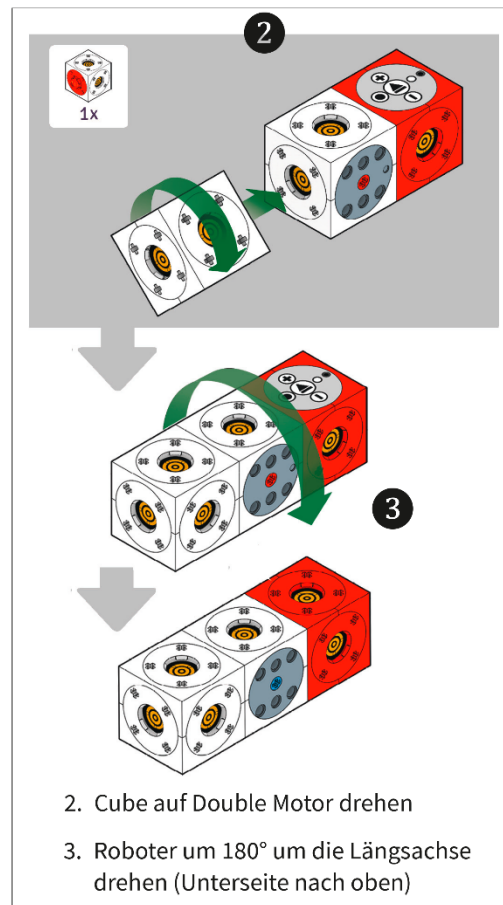
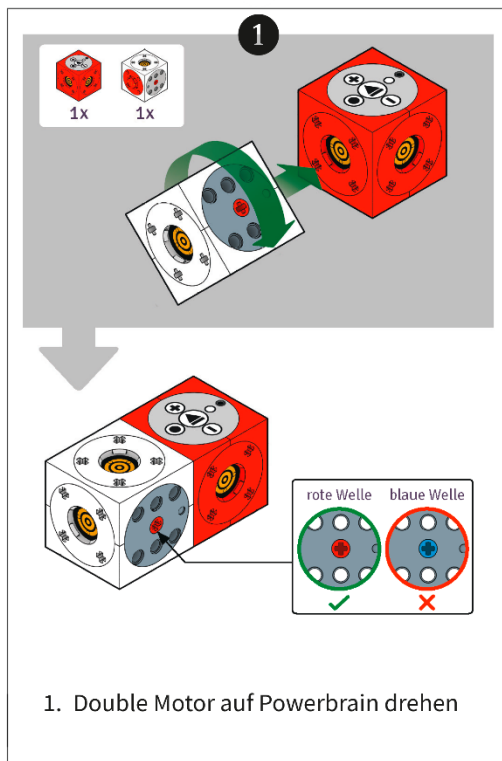
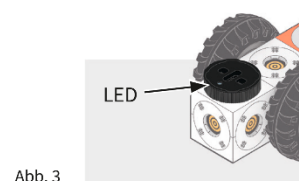
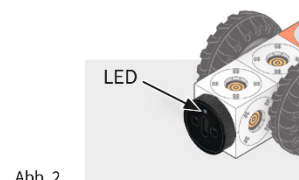
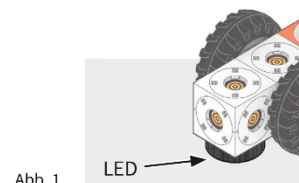


1 Schritt für Schritt-Anleitung (a)

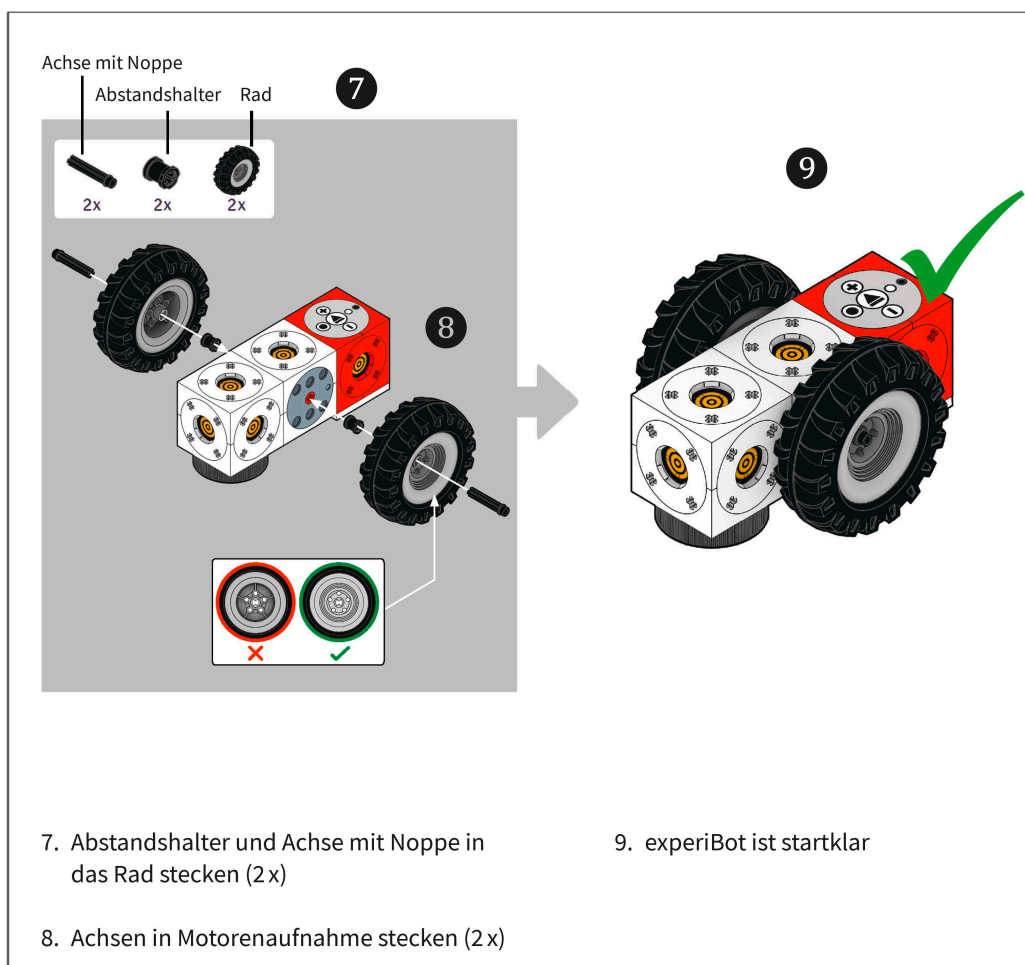
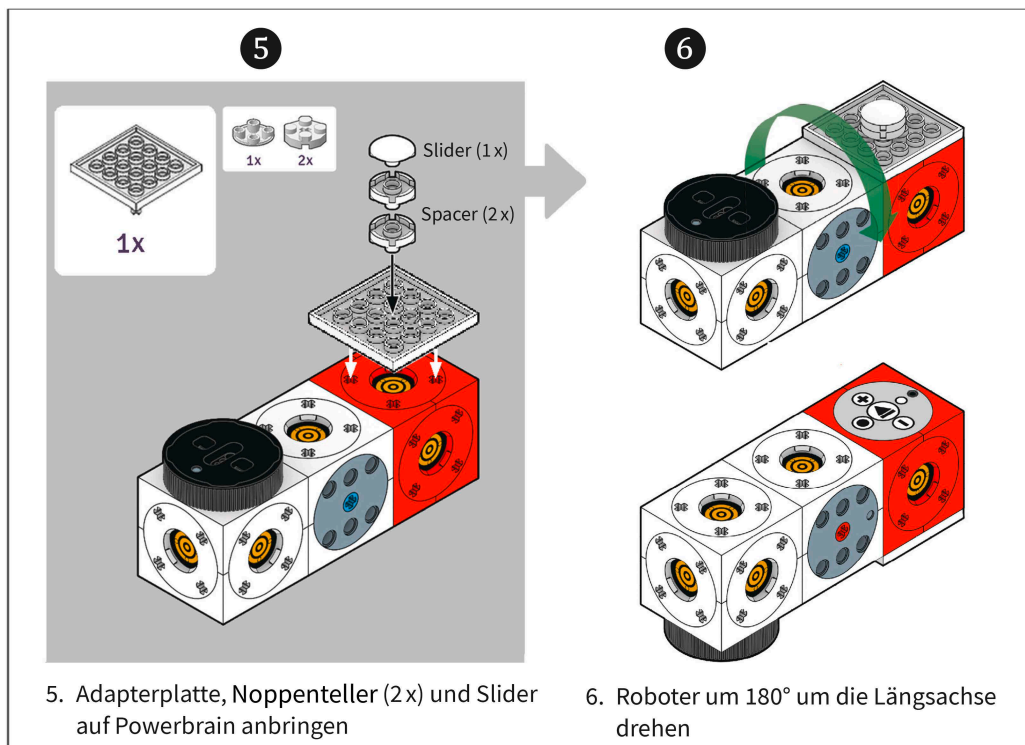


Hinweis zum Sensor:

Der Multisensor wird je nach Versuchsanordnung am Cube des eXperiBot in Fahrtrichtung unten, vorne oder oben angebracht. Dabei muss die LED immer nach vorne (Abb. 1 und 3) bzw. nach oben (Abb. 2) zeigen.

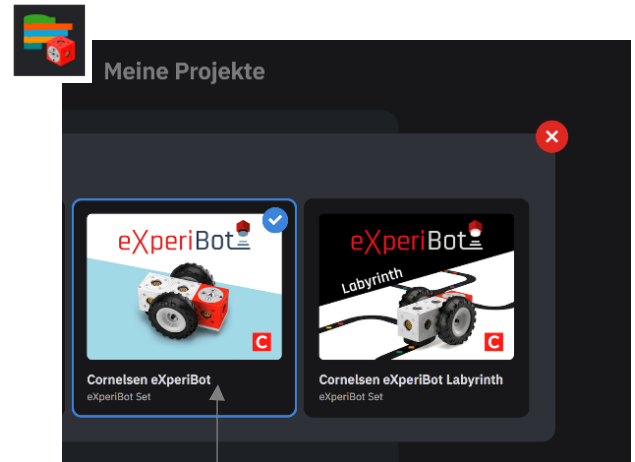


1 Schritt für Schritt-Anleitung (b)



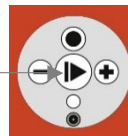
2 Software installieren

- Cornelsen Robotik App aus den App-Stores herunterladen bzw. unter <https://cornelsen-experimenta.de/mediathek/eXperibot>
- Nur für Windows-PC:
Bluetooth-Dongle (USB-Stick) einstecken
- Software starten / Produkt auswählen

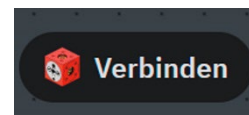


3 eXperiBot verbinden

- „Play“ drücken, um eXperiBot einzuschalten

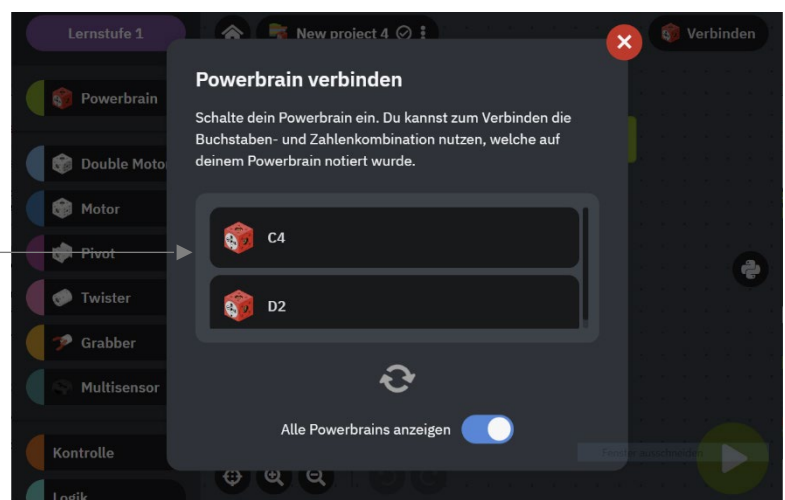
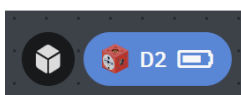


- Programm öffnen und rechts oben auf „Verbinden“ klicken



- Powerbrain auswählen

- eXperiBot ist jetzt startklar.



4 eXperiBot programmieren (Beispiel)

a. Auf „Powerbrain“ klicken

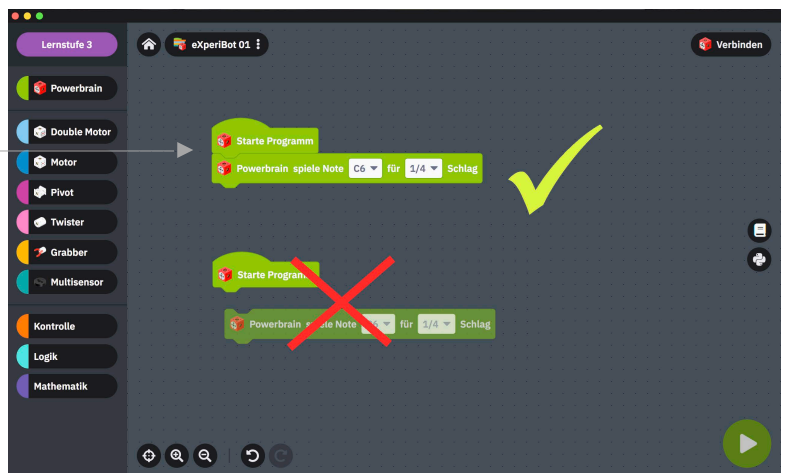
b. Gewünschten Block in die Arbeitsfläche rechts vom Menü ziehen

c. Alle Blöcke, die der eXperiBot ausführen soll, müssen mit dem „Start“-Block verbunden sein.

d. Zum Starten des Programms auf „Start“ klicken



e. Der eXperiBot beginnt sofort mit der Ausführung des Programms.



In der App führt ein Klick auf das obere Icon am rechten Rand zu einer **ausführlichen Anleitung** mit Tipps für die verschiedenen Roboter-Module sowie die Programmierumgebung.

5 Powerbrain: Buttons und LED-Modes

